

Calcul différentiel

Fonctions d'une ou plusieurs variables réelles

Table des matières

1	Rappels et compléments sur les fonctions numériques d'une variable réelle	2
1.1	Limite	2
1.1.1	Limite finie	2
1.1.2	Limite infinie	4
1.2	Continuité	6
1.2.1	Continuité en un point	6
1.2.2	Continuité sur un intervalle	8
1.3	Dérivation	9
1.3.1	Généralités	9
1.3.2	Fonction dérivée	10
1.3.3	Opérations sur les fonctions dérivables	11
1.3.4	Accroissements finis	12
1.3.5	extrema locaux	14
1.3.6	Formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 2	15
1.4	Corrigé des exercices 1 à 18	17
2	Fonctions numériques de deux variables réelles	21
2.1	Généralités	21
2.2	Continuité	22
2.2.1	Distance dans \mathbb{R}^2	22
2.2.2	Continuité en un point	23
2.3	Dérivation	24
2.3.1	Dérivées partielles	24
2.3.2	Dérivées d'ordre supérieur	25
2.3.3	Dérivation composée	26
2.3.4	Formule des accroissements finis	26
2.3.5	Formule de Taylor à l'ordre 2	27
2.3.6	Application à la recherche d'extrema locaux	28

1 Rappels et compléments sur les fonctions numériques d'une variable réelle

1.1 Limite

1.1.1 Limite finie

Soit f une fonction numérique définie sur son domaine D .

Limite en un point. Soit $x_0 \in \mathbb{R}$. Le point x_0 peut éventuellement ne pas appartenir à D , mais on suppose que tout intervalle ouvert $]a, b[$ contenant x_0 rencontre D . On dit alors que x_0 n'est pas isolé dans D .

Définition 1. On dit que le réel ℓ est la limite de $f(x)$ quand x tend vers x_0 si pour tout réel $\varepsilon > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel $\alpha > 0$ (qui dépend généralement de ε) tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } |x - x_0| < \alpha}_{x \in D \cap]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[} \implies \underbrace{|f(x) - \ell| < \varepsilon}_{f(x) \in]\ell - \varepsilon, \ell + \varepsilon[}$$

On note alors $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$.

On vérifie facilement à partir de cette définition, que la limite ℓ , lorsqu'elle existe, est unique.

Exemple 1. Soit $\varepsilon > 0$. Pour tout $x \in \mathbb{R}$, la condition $|x - 2| < \alpha$, où α est un réel positif qui sera précisé ultérieurement, entraîne

$$|x^2 - 4| = |x - 2||x + 2| \leq |x - 2|(|x - 2| + 4) < \alpha(\alpha + 4).$$

Ainsi, en choisissant $\alpha > 0$ assez petit de façon que $\alpha(\alpha + 4) = \alpha^2 + 4\alpha < \varepsilon$, ce qui est par exemple le cas dès que $\alpha < \min(\sqrt{\frac{\varepsilon}{5}}, \frac{\varepsilon}{5})$, on voit que $|x^2 - 4| < \varepsilon$, ce qui démontre que $\lim_{x \rightarrow 2} x^2 = 4$.

Exercice 1. Montrer que si f possède une limite (finie) en un point x_0 , alors elle est bornée sur un voisinage de x_0 , c'est-à-dire sur un intervalle ouvert de longueur non nulle qui contient x_0 .

Exercice 2. Montrer que si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell$ et que $f(x) \geq 0$ sur D , alors $\ell \geq 0$.

Remarque 1. Dans le résultat de l'Exercice 2, l'inégalité est large même si $f(x) > 0$ pour tout $x \in D$.

Ainsi, par exemple, $f(x) = e^{-\frac{1}{x^2}} > 0$ pour tout $x \in D = \mathbb{R}^*$, mais $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = 0$.

Exercice 3. On suppose que $f(x) \leq g(x)$ pour tout $x \in D$ et que $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell$ et $\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \ell'$. Montrer à partir du résultat de l'Exercice 2 que $\ell \leq \ell'$.

Limite à droite, limite à gauche.

Définition 2. On dit que ℓ est la limite de $f(x)$ quand x tend vers x_0 par valeurs supérieures si pour tout réel $\varepsilon > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel $\alpha > 0$ (qui dépend généralement de ε) tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } 0 < x - x_0 < \alpha}_{x \in D \cap]x_0, x_0 + \alpha[} \implies \underbrace{|f(x) - \ell| < \varepsilon}_{f(x) \in]\ell - \varepsilon, \ell + \varepsilon[}$$

Dans ce cas, le réel ℓ est appelé "limite à droite" de f en x_0 et on note $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$, ou de façon équivalente, $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$.

Lorsqu'elle existe, la limite à droite est unique.

Définition 3. De façon analogue, on dit que ℓ est la limite de $f(x)$ quand x tend vers x_0 par valeurs inférieures si pour tout réel $\varepsilon > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel $\alpha > 0$ (qui dépend encore une fois de ε), tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } 0 < x_0 - x < \alpha}_{x \in D \cap]x_0 - \alpha, x_0[} \implies \underbrace{|f(x) - \ell| < \varepsilon}_{f(x) \in]\ell - \varepsilon, \ell + \varepsilon[}$$

Le réel ℓ est appelé "limite à gauche" de f en x_0 , et on note $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$ ou bien $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$.

Si elle existe, la limite à gauche est unique.

Exemple 2. Soit $f(x) = \frac{|x|}{x}$ pour tout $x \in D = \mathbb{R}^*$. Il est clair que $x_0 = 0$ n'est pas un point isolé de \mathbb{R}^* . De plus,

a) si $x > 0$ on a $|x| = x$ et donc $f(x) = 1$, ce qui donne $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = 1$.

b) si $x < 0$ on a $|x| = -x$ et donc $f(x) = -1$, ce qui donne $\lim_{x \rightarrow 0^-} f(x) = -1$.

Exercice 4. Montrer que la fonction $x \mapsto \sin\left(\frac{1}{x}\right)$, définie sur \mathbb{R}^* , n'admet ni limite à gauche, ni limite à droite en $x = 0$.

Remarque 2. On voit facilement à partir des 3 définitions précédentes, que :

$$f \text{ possède une limite en } x_0 \iff \begin{cases} \text{i) } f \text{ possède une limite à gauche en } x_0 : \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \ell^- \\ \text{ii) } f \text{ possède une limite à droite en } x_0 : \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \ell^+ \\ \text{iii) } \ell^+ = \ell^- \end{cases}$$

Limite à l'infini. On suppose que f est définie sur $D =]a, +\infty[$, pour un certain $a \in \mathbb{R}$.

Définition 4. On dit que ℓ est la limite de $f(x)$ quand x tend vers $+\infty$ si pour tout réel $\varepsilon > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel M (qui dépend toujours a priori de ε) tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } x > M}_{x \in D \cap]M, +\infty[} \implies \underbrace{|f(x) - \ell| < \varepsilon}_{f(x) \in]\ell - \varepsilon, \ell + \varepsilon[}$$

On écrit dans ce cas $\ell = \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$.

Lorsqu'elle existe, cette limite est unique.

Exercice 5. Vérifier en revenant à la définition précédente que $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} = 0$.

Exercice 6. Exprimer que $\ell = \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$ lorsque f est définie sur $] - \infty, b[$ pour un certain $b \in \mathbb{R}$.

Quelques résultats importants sur les limites. On commence par le théorème d'encadrement.

Théorème 1. On suppose que $f(x) \leq g(x) \leq h(x)$ pour tout $x \in D$. Si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} h(x) = \ell$, alors $\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \ell$.

Exemple 3. En divisant la double inégalité $x \cos x \leq \sin x \leq x$, valable pour tout $x \in [0, \pi]$, par $x \neq 0$, il vient immédiatement :

$$\cos x \leq \frac{\sin x}{x} \leq 1, \quad x \in]0, \pi].$$

Ensuite, comme $\frac{\sin(-x)}{-x} = \frac{\sin x}{x}$ et que $\cos(-x) = \cos x$ pour tout $x \neq 0$, on en déduit que :

$$\cos x \leq \frac{\sin x}{x} \leq 1, \quad x \in [-\pi, 0[\cup]0, \pi].$$

Or, $\lim_{x \rightarrow 0} \cos x = 1$, donc le Théorème 1 (également connu sous le nom de "théorème du sandwich" ou "théorème du gendarme") donne $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$.

On poursuit par quelques propriétés algébriques simples.

Proposition 1. Si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell$ et $\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \ell'$, alors on a :

a) $\lim_{x \rightarrow x_0} [f(x) + \lambda g(x)] = \ell + \lambda \ell'$, ($\lambda \in \mathbb{R}$).

b) $\lim_{x \rightarrow x_0} [f(x)g(x)] = \ell \ell'$.

c) $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{\ell}{\ell'}$ si $\ell' \neq 0$.

Équivalent. Dans le cas particulier où $\ell = \ell'$, le c) de la Proposition 1 donne $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 1$.

On dit alors que f est équivalent à g en x_0 , et on note $f \underset{x_0}{\sim} g$.

Ainsi, l'Exemple 3 a établi que $\sin x \underset{0}{\sim} x$.

Enfin, on a le résultat suivant, concernant la "composition" des limites.

Proposition 2. Soient f définie sur D et g définie sur D' , avec $f(D) \subset D'$. Si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell$ et $\lim_{x \rightarrow \ell} g(x) = L$, alors $\lim_{x \rightarrow x_0} (g \circ f)(x) = L$.

Exemple 4. Pour tout $x \in \mathbb{R}$, on a $1 - \cos x = 2 \sin^2(\frac{x}{2})$ donc $\frac{1 - \cos x}{x^2} = \frac{1}{2} \left(\frac{\sin(\frac{x}{2})}{\frac{x}{2}} \right)^2$ lorsque $x \neq 0$. Comme $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{2} = 0$ et que $\lim_{y \rightarrow 0} \frac{\sin y}{y} = 1$ (puisque $\sin x \underset{0}{\sim} x$ d'après l'Exemple 3), la Proposition 2 donne $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(\frac{x}{2})}{\frac{x}{2}} = 1$. Ainsi, $\lim_{x \rightarrow 0} \left(\frac{\sin(\frac{x}{2})}{\frac{x}{2}} \right)^2 = 1$ d'après le b) de la Proposition 1, ce qui montre que $1 - \cos x \underset{0}{\sim} \frac{x^2}{2}$.

1.1.2 Limite infinie

Définition 5. Soit f une fonction numérique de domaine D et x_0 un point non isolé de D .

On dit que $f(x)$ tend vers $+\infty$ quand x tend vers x_0 si pour tout réel $M > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel $\alpha > 0$ (qui dépend généralement de M) tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } |x - x_0| < \alpha}_{x \in D \cap]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[} \implies \underbrace{f(x) \geq M}_{f(x) \in [M, +\infty[}$$

On note alors $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = +\infty$.

Cette limite, si elle existe, est forcément unique.

Exercice 7. Vérifier à partir de la définition précédente, que $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{x^2} = +\infty$.

Exercice 8. Écrire la définition de $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = -\infty$.

Remarque 3. On vérifie facilement que : $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \pm\infty \implies \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{f(x)} = 0$. Par contre, il convient de remarquer que $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = 0$ ne garantit pas que la fonction $x \mapsto \frac{1}{f(x)}$ tende vers l'infini lorsque x tend vers x_0 . Ainsi par exemple, on a $\lim_{x \rightarrow 0^\pm} \frac{1}{x} = \pm\infty$ bien que $\lim_{x \rightarrow 0} x = 0$. En fait, d'une façon générale, on a seulement l'implication suivante :

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = 0 \implies \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{|f(x)|} = +\infty.$$

Définition 6. De même que pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on dira que $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$ si pour tout réel $M > 0$ arbitrairement choisi, il existe un réel $X > 0$ (qui dépend généralement de M) tel que

$$\underbrace{x \in D \text{ et } x > X}_{x \in D \cap]X, +\infty[} \implies \underbrace{f(x) \geq M}_{f(x) \in [M, +\infty[}.$$

Exercice 9. Vérifier à partir de la définition précédente que $\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x} = +\infty$.

Exemple 5. Limite d'un polynôme à l'infini.

Soit $P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$, $n \geq 1$, $a_n \neq 0$. Alors, pour tout $x \neq 0$,

$$P(x) = a_n x^n \left[1 + \underbrace{\frac{a_{n-1}}{a_n} \frac{1}{x} + \frac{a_{n-2}}{a_n} \frac{1}{x^2} + \dots + \frac{a_0}{a_n} \frac{1}{x^n}}_{\varepsilon(x)} \right],$$

avec $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} \varepsilon(x) = 0$. Par suite, $P \underset{\pm\infty}{\sim} a_n x^n$ donc

$$\lim_{|x| \rightarrow +\infty} P(x) = \lim_{|x| \rightarrow +\infty} a_n x^n = \infty,$$

l'écriture $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} a_n x^n = \infty$ incluant l'une des situations suivantes :

- i) $a_n x^n$ tend vers $+\infty$, ce qui est le cas lorsque $a_n > 0$, que n est pair et que x tend vers $\pm\infty$, ainsi que lorsque $a_n > 0$, que n est impair et que x tend vers $+\infty$.
- ii) $a_n x^n$ tend vers $-\infty$, ce qui est le cas lorsque $a_n < 0$, que n est pair et que x tend vers $\pm\infty$.
- iii) $a_n x^n$ n'a pas de limite à l'infini mais $|a_n x^n|$ tend vers $+\infty$, ce qui est le cas lorsque n est impair et que x tend vers $\pm\infty$.

Exemple 6. Limite d'une fraction rationnelle à l'infini.

Soient $P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$, $n \in \mathbb{N}$, $a_n \neq 0$, et $Q(x) = b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_1 x + b_0$, $m \in \mathbb{N}$, $b_m \neq 0$. D'après ce qui a été vu dans l'Exemple 5,

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{a_n x^n [1 + \varepsilon(x)]}{b_m x^m [1 + \eta(x)]},$$

avec $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} \varepsilon(x) = \lim_{|x| \rightarrow +\infty} \eta(x) = 0$.

Par suite :

$$\frac{P}{Q} \underset{\pm\infty}{\sim} \frac{a_n x^n}{b_m x^m} \text{ donc } \lim_{|x| \rightarrow +\infty} \frac{P(x)}{Q(x)} = \begin{cases} 0 & \text{si } n < m \\ \frac{a_n}{b_m} & \text{si } n = m \\ \infty & \text{si } n > m. \end{cases}$$

Règles de calcul sur les limites infinies. Ici, la notation $\lim f$ désigne aussi bien $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ que $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x)$ et l'écriture $\lim f = \infty$ signifie que f tend vers $\pm\infty$ sans que l'on se préoccupe du signe de la limite.

Les principales règles de calcul sur les limites sont les suivantes :

(i)	$f(x) \leq g(x)$ sur D et $\lim f = +\infty$	\implies	$\lim g = +\infty$
(ii)	$\lim f = +\infty$ et $\lim g = +\infty$	\implies	$\lim(f + g) = +\infty$
(iii)	$\lim f = \infty$ et $\lim g = \infty$	\implies	$\lim(fg) = \infty$
(iv)	$\lim f = \infty$ et $\lim g = l$	\implies	$\lim(fg) = \infty$
(v)	$\lim f = \infty$ et $\lim g = l$	\implies	$\lim \frac{f}{g} = \infty$
(vi)	$\lim f = l$ et $\lim g = \infty$	\implies	$\lim \frac{f}{g} = 0$

Remarque 4. Les opérations précédentes sur les limites infinies ne permettent pas de conclure dans les cas suivants :

$$\begin{aligned} \lim f = +\infty \text{ et } \lim g = -\infty, & \quad \lim(f + g) = ? \quad (\text{indétermination } \infty - \infty) \\ \lim f = \infty \text{ et } \lim g = 0, & \quad \lim(fg) = ? \quad (\text{indétermination } \infty \times 0) \\ \lim f = \infty \text{ et } \lim g = \infty, & \quad \lim \frac{f}{g} = ? \quad (\text{indétermination } \frac{\infty}{\infty}) \\ \lim f = 0 \text{ et } \lim g = 0, & \quad \lim \frac{f}{g} = ? \quad (\text{indétermination } \frac{0}{0}) \end{aligned}$$

Dans ces cas "indéterminés", la limite (si elle existe) est obtenue par un calcul explicite et non par l'application de théorèmes généraux. Ainsi dans l'Exemple 3, c'est en encadrant la fonction $\frac{\sin x}{x}$ sur $]-\pi, 0[\cup]0, \pi[$ par 1 et $\cos x$, que l'indétermination " $\frac{0}{0}$ " relative au calcul de $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x}$, a pu être levée.

1.2 Continuité

1.2.1 Continuité en un point

Soit f une fonction définie sur $I \subset \mathbb{R}$ et soit $x_0 \in I$.

Définition 7. On dit que f est continue en x_0 si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$.

La fonction f est donc continue en x_0 s'il existe une fonction ε vérifiant $\lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x) = 0$ et telle que

$$\forall x \in I, f(x) = f(x_0) + \varepsilon(x).$$

Exemple 7. Étant donné $f(x) = x^2$ et $x_0 \in \mathbb{R}$ fixé, on a $f(x) - f(x_0) = x^2 - x_0^2 = (x - x_0)(x + x_0)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. Ensuite, comme $\lim_{x \rightarrow x_0} (x - x_0) = 0$ et que $\lim_{x \rightarrow x_0} (x + x_0) = 2x_0$, alors

$$\lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) - f(x_0)) = 0 \times (2x_0) = 0,$$

ce qui établit que f est continue en x_0 .

Cas de discontinuité. La fonction f peut ne pas être continue au point x_0 pour différentes raisons.

a) f n'est pas définie en x_0 .

C'est le cas par exemple de $f(x) = \frac{1}{x}$ et $x_0 = 0$.

b) f est définie en x_0 et possède une limite $\ell \neq f(x_0)$ en ce point.

Ainsi, la fonction

$$f(x) = \begin{cases} \arctan\left(\frac{1}{x^2}\right) & \text{si } x \in \mathbb{R}^* \\ 0 & \text{si } x = 0, \end{cases}$$

admet une limite en $x = 0$, qui est $\ell = \frac{\pi}{2} \neq f(0)$.

c) f ne possède pas de limite en x_0 .

Deux cas peuvent alors se présenter :

i) f ne possède pas de limite à gauche ou à droite en x_0 .

C'est le cas par exemple si $x_0 = 0$ et $f(x) = \sin\left(\frac{1}{x}\right)$.

ii) f possède une limite à gauche et une limite à droite en x_0 , mais qui sont distinctes.

C'est le cas par exemple si $x_0 = n \in \mathbb{Z}$ et $f(x) = E(x)$, car

$$\underbrace{\lim_{x \nearrow n} f(x)}_{n-1} \neq \underbrace{\lim_{x \searrow n} f(x)}_{f(n)=n}.$$

Par définition, on dira que f est continue à droite (resp. à gauche) en x_0 si :

$$\begin{cases} a) & f \text{ est définie en } x_0 \\ b) & \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0) \text{ (resp. } \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)). \end{cases}$$

On remarque ainsi que :

$$f \text{ est continue en } x_0 \iff f \text{ est continue à droite et à gauche en } x_0$$

Prolongement par continuité. Soit une fonction f non définie en un point x_0 , mais qui possède une limite en x_0 , c'est-à-dire qui possède une limite à droite et une limite à gauche en ce point, qui coïncident :

$$\lim_{x \nearrow x_0} f(x) = \lim_{x \searrow x_0} f(x) = \ell \in \mathbb{R}.$$

La fonction f n'est pas continue en x_0 car elle n'est pas définie en ce point.

Mais la fonction g définie par

$$g(x) = \begin{cases} f(x) & \text{si } x \neq x_0 \\ \ell & \text{si } x = x_0, \end{cases}$$

elle, est continue en x_0 . De plus, g est coïncide avec f partout où la fonction f est définie. C'est pourquoi, on dit que " g réalise un prolongement de f par continuité".

Exemple 8. On a déjà vu que la fonction $f(x) = \arctan\left(\frac{1}{x^2}\right)$, qui est définie sur \mathbb{R}^* , tend vers $\frac{\pi}{2}$ lorsque x tend vers 0. Par suite, la fonction

$$g(x) = \begin{cases} \arctan\left(\frac{1}{x^2}\right) & \text{si } x \in \mathbb{R}^* \\ \frac{\pi}{2} & \text{si } x = 0, \end{cases}$$

prolonge f par continuité en 0. Par contre, pour ce qui est de la fonction $\varphi(x) = \frac{|x|}{x}$, qui est également définie sur \mathbb{R}^* , les égalités $\lim_{x \searrow 0} \varphi(x) = -1$ et $\lim_{x \nearrow 0} \varphi(x) = 1$ montrent qu'il n'est pas possible de la prolonger par continuité en 0.

Opérations sur les fonctions continues. À l'aide des résultats obtenus au §1.1, on déduit facilement les règles suivantes.

(i)	f et g sont continues en x_0	\implies	$f + g$ et λf , $\lambda \in \mathbb{R}$, sont continues en x_0
(ii)	f et g sont continues en x_0	\implies	fg est continue en x_0
(iii)	f et g sont continues en x_0 , $g(x_0) \neq 0$	\implies	$\frac{f}{g}$ est continue en x_0
(iv)	f est continue en x_0 , g est continue en $f(x_0)$	\implies	$g \circ f$ est continue en x_0

Exemple 9. La fonction identité $x \mapsto x$ est continue en tout point x_0 de \mathbb{R} , donc pour tout $n \in \mathbb{N}$, $x \mapsto x^n$ est continue en x_0 , en vertu de (ii). On voit ainsi à l'aide de (i) que tout polynôme est continu en x_0 , et à partir de (iii) que toute fraction rationnelle est continue en tout point appartenant à son ensemble de définition.

1.2.2 Continuité sur un intervalle

Soient a et b deux réels, avec $a < b$.

Définition 8. Une fonction f est dite continue sur $[a, b]$ si :

$$\begin{cases} a) & f \text{ est continue en tout point } x_0 \in]a, b[\\ b) & f \text{ est continue à droite en } x = a \text{ et à gauche en } x = b. \end{cases}$$

On désigne par $C^0([a, b])$ (ou parfois $C([a, b])$) l'ensemble des fonctions continues sur $[a, b]$.

La définition d'une fonction continue sur $]a, b[$, $[a, b[$ ou $]a, b]$ se déduit aisément de ce qui précède.

Image d'un intervalle fermé par une fonction continue. Soit $I \subset [a, b]$, un sous-ensemble de $[a, b]$. Si f est une fonction définie sur $[a, b]$, alors

$$f(I) = \{f(x), x \in I\}$$

s'appelle l'image de I par f . L'image d'un intervalle fermé par une fonction continue est caractérisée par le théorème suivant.

Théorème 2. Si f est une fonction continue sur $[a, b]$ alors $f([a, b])$ est un intervalle fermé $[m, M]$.

Ce théorème (admis) donne en fait 3 informations distinctes :

a) f est bornée sur $[a, b]$, ce qui signifie que :

i) f est majorée sur $[a, b]$: il existe $M_0 \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) \leq M_0$ pour tout $x \in [a, b]$.

Le réel M_0 est un majorant de f sur $[a, b]$. Il n'est pas unique (car $M_0 + 1$ est également un majorant de f sur $[a, b]$). On montre que l'ensemble des majorants de f sur $[a, b]$ possède un plus petit élément, appelé borne supérieure de f sur $[a, b]$, et noté

$$M = \sup_{x \in [a, b]} f(x) \text{ ou bien } M = \sup(f([a, b])).$$

Ainsi, par exemple, $\sup(\{1\}) = 1$ et $\sup([0, 1]) = \sup([0, 1]) = 1$.

On peut remarquer que $\sup_{x \in [a, b]} f(x)$ n'appartient pas forcément à $f([a, b])$.

ii) f est minorée sur $[a, b]$: il existe $m_0 \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) \geq m_0$ pour tout $x \in [a, b]$.

Le réel m_0 est un minorant de f sur $[a, b]$. Il n'est pas unique (car $m_0 - 1$ est également un minorant de f sur $[a, b]$). On montre que l'ensemble des minorants de f sur $[a, b]$ possède un plus grand élément, appelé borne inférieure de f sur $[a, b]$, et noté

$$m = \inf_{x \in [a, b]} f(x) \text{ ou bien } m = \inf(f([a, b])).$$

Ainsi, par exemple, $\inf(\{1\}) = 1$ et $\inf([0, 1]) = \inf([0, 1]) = 0$.

On peut à nouveau remarquer que $\inf_{x \in [a, b]} f(x)$ n'appartient pas forcément à $f([a, b])$ non plus.

Ainsi, dans le cas particulier où $f(x) = x^2$ et $[a, b] = [-1, 1]$, par exemple, on a $m = 0$ et $M = 1$.

b) f atteint ses bornes, ce qui signifie qu'il existe $\alpha \in [a, b]$ (pas forcément unique) tel que $f(\alpha) = m$, ainsi que $\beta \in [a, b]$ (pas forcément unique non plus) tel que $f(\beta) = M$.

Ainsi, en prenant à nouveau $a = -1$, $b = 1$ et $f(x) = x^2$, on a $f([a, b]) = [0, 1]$ et l'on remarque bien que $m = 0 = f(0)$ et $M = 1 = f(\pm 1)$.

Par contre, si l'intervalle est ouvert, $f(] - 1, 1[) = [0, 1[$, et l'on constate que $M = 1$ n'est égal à aucune image $f(x)$ pour $x \in] - 1, 1[$.

c) Toute valeur $\mu \in [m, M]$ est l'image d'au moins un $x \in [a, b]$.

On résume cette phrase en disant que " f est une surjection de $[a, b]$ sur $[m, M]$ ".

1.3 Dérivation

1.3.1 Généralités

Soient I un intervalle ouvert de \mathbb{R} et f une fonction définie sur I .

Définition 9. La fonction f est dite dérivable en $x_0 \in I$ si $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = L \in \mathbb{R}$. Dans ce cas, la limite L est appelée nombre dérivé de f en x_0 , et est notée $f'(x_0)$.

Pour tout $x \in I \setminus \{x_0\}$, $T_f(x_0, x) = \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ est appelé taux d'accroissement (ou de variation) de f entre x_0 et x .

Exemple 10. La fonction \cos est dérivable en n'importe quel point $x_0 \in \mathbb{R}$.

En effet, pour tout $x \in \mathbb{R}$, on a $\cos x = \cos[(x - x_0) + x_0] = \cos x_0 \cos(x - x_0) - \sin x_0 \sin(x - x_0)$, donc

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{x_0\}, T_{\cos}(x_0, x) = \frac{\cos x - \cos x_0}{x - x_0} = \cos x_0 \frac{\cos(x - x_0) - 1}{x - x_0} - \sin x_0 \frac{\sin(x - x_0)}{x - x_0}.$$

Ensuite, comme $\sin y \underset{0}{\sim} y$ et $1 - \cos y \underset{0}{\sim} \frac{y^2}{2}$, d'après les Exemples 3 et 4, on trouve que $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\sin(x - x_0)}{x - x_0} = 1$ et $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1 - \cos(x - x_0)}{x - x_0} = 0$. Ainsi, $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\cos x - \cos x_0}{x - x_0} = -\sin x_0$, ce qui établit que la fonction cosinus est dérivable en x_0 , de nombre dérivé $(-\sin x_0)$.

Autre formulation. Si la fonction f est dérivable en x_0 , on a par définition,

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \underbrace{\left(\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} - f'(x_0) \right)}_{\varepsilon(x - x_0)} = 0.$$

Ainsi,

$$\forall x \in I, f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + (x - x_0)\varepsilon(x - x_0) \text{ avec } \lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x - x_0) = 0.$$

Réciproquement, il est clair que toute fonction f satisfaisant l'égalité précédente est dérivable en x_0 , de nombre dérivé $f'(x_0)$. On a donc obtenu l'équivalence suivante :

$\left(\begin{array}{l} f \text{ est dérivable en } x_0 \\ \text{de nombre dérivé } f'(x_0) \end{array} \right) \iff \left(\begin{array}{l} \text{il existe une fonction } x \mapsto \varepsilon(x - x_0) \text{ telle que :} \\ \bullet \forall x \in I, f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + (x - x_0)\varepsilon(x - x_0) \\ \bullet \lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x - x_0) = 0. \end{array} \right)$

Interprétation géométrique. Soit $C = \{M = (x, f(x)), x \in I\}$ la courbe représentative de f . D'après l'équivalence précédente, toute fonction f dérivable en x_0 , vérifie

$$f(x) - [f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)] = (x - x_0)\varepsilon(x - x_0) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0.$$

On voit donc que la droite d'équation

$$y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0),$$

qui passe par le point $M_0 = (x_0, f(x_0)) \in C$, est "infinitement proche" de la courbe C au voisinage du point M_0 . Cette droite est la tangente à C en M_0 .

Lien avec la continuité. Si f est dérivable en x_0 , on déduit immédiatement de l'équivalence ci-dessus que $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$, ce qui montre que f est continue en x_0 . On a donc l'implication :

$$\boxed{f \text{ est dérivable en } x_0 \implies f \text{ est continue en } x_0}$$

Remarque 5. Cependant, la réciproque (à l'implication précédente) est fautive. Autrement dit, il existe des fonctions continues en x_0 qui ne sont pas dérivables en ce point. Ainsi, la fonction $f(x) = |x|$, définie sur \mathbb{R} est continue en $x_0 = 0$. Mais elle n'est pas dérivable en ce point car la taux de variation $T_f(0, x)$ n'a pas de limite en 0. En effet :

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} \underbrace{\frac{f(x) - f(0)}{x - 0}}_{\frac{-x}{x}} = -1 \neq \lim_{x \rightarrow 0^+} \underbrace{\frac{f(x) - f(0)}{x - 0}}_{\frac{x}{x}} = 1.$$

Cas de non dérivabilité.

a) $T_f(x_0, x) = \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ possède une limite à gauche et une limite à droite, qui sont distinctes. Dans ce cas, on pose

- i) $\lim_{x \rightarrow x_0^-} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = f'_g(x_0)$, dérivée à gauche de f en x_0
- ii) $\lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = f'_d(x_0)$, dérivée à droite de f en x_0 .

Géométriquement, cela signifie que la courbe C possède une demi-tangente à gauche (de pente $f'_g(x_0)$) et une demi-tangente à droite (de pente $f'_d(x_0)$) en M_0 , ce qui se traduit le fait que M_0 est un "point anguleux" de C . Ainsi, dans l'exemple précédent, l'origine O est point anguleux de la courbe représentative de la fonction $f(x) = |x|$.

b) $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \pm\infty$.

On dit alors (par abus de langage) que la courbe C possède une tangente verticale en M_0 . C'est le cas notamment de la fonction

$$f(x) = \begin{cases} \sqrt{x} & \text{si } x \geq 0 \\ -\sqrt{-x} & \text{si } x < 0, \end{cases}$$

puisque l'on a

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{f(x)}{x} = +\infty.$$

c) $\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ ne possède pas de limite en x_0 . C'est justement le cas de la fonction

$$f(x) = \begin{cases} x \sin\left(\frac{1}{x}\right) & \text{si } x \neq 0 \\ 0 & \text{si } x = 0, \end{cases}$$

puisque $\frac{f(x)}{x} = \sin\left(\frac{1}{x}\right)$ n'a pas de limite en 0.

1.3.2 Fonction dérivée

Définition 10. Soit f une fonction numérique définie sur I et dérivable en tout point de I . Alors, l'application

$$\begin{aligned} I &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto f'(x), \end{aligned}$$

notée f' , est appelée dérivée de f .

Dérivées successives. Si la fonction f' est également dérivable sur I , on définit la dérivée seconde de f , notée f'' , par $f'' = (f')'$. Plus généralement, les dérivées successives (si elles existent) de f sont notées $f', f'', f''', \dots, f^{(n)}$, $n \in \mathbb{N}^*$. On a bien sûr :

$$f^{(n)} = \left(f^{(n-1)} \right)'.$$

L'ensemble des fonctions f dont la dérivée d'ordre n (encore appelée dérivée $n^{\text{ième}}$), $n \geq 1$, est définie en tout point de I , est noté $D^n(I)$.

Évidemment,

$$D^n(I) \subset D^{n-1}(I).$$

Si $f \in D^n(I)$, alors $f^{(n)}$ existe donc $f^{(n-1)}$ est continue, et plus généralement $f^{(p)}$ est continue pour tout $p \in \{0, 1, \dots, n-1\}$. Si $f^{(n)}$ est une fonction continue sur I , alors f est dite de classe C^n sur I , et on note

$$f \in C^n(I).$$

Si f est indéfiniment dérivable sur I , f est dite de classe C^∞ sur I , et on note

$$f \in C^\infty(I).$$

On voit que si $f \in C^n(I)$ alors $f^{(n-1)}$ est dérivable, donc continue sur I . Par suite, $f \in C^{n-1}(I)$ et l'on a l'inclusion suivante :

$$C^n(I) \subset C^{n-1}(I).$$

Remarque 6. Si I n'est plus un intervalle fermé mais que $I = [a, b]$, $a < b$, par exemple, on rappelle qu'une fonction $f \in C^0([a, b])$ est, par définition, une fonction

- continue en tout point $x \in]a, b[$
- continue à gauche en $x = a$
- continue à droite en $x = b$.

Par analogie avec ce qui précède, on définit les ensembles $C^0([a, b[)$, $C^0(]a, b])$, puis $C^1([a, b])$, etc.

1.3.3 Opérations sur les fonctions dérivables

Opérations algébriques. Si f et g sont deux fonctions dérivables sur I , alors λf , $\lambda \in \mathbb{R}$, $f + g$ et fg sont dérivables sur I , et

$$\forall x \in I, (\lambda f)'(x) = \lambda f'(x), (f + g)'(x) = f'(x) + g'(x), (fg)'(x) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x).$$

De plus, $\frac{f}{g}$ est dérivable en tout point $x \in I$ tel que $g(x) \neq 0$, et

$$\left(\frac{f}{g} \right)'(x) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g^2(x)}.$$

Formule de Leibnitz. Si f et g sont deux fonctions de classe C^n sur I , $n \geq 2$, on démontre (par récurrence sur n) que fg est également de classe C^n sur I , et on a de plus :

$$\forall x \in I, (fg)^{(n)}(x) = \sum_{k=0}^n C_n^k f^{(k)}(x)g^{(n-k)}(x).$$

Composition. Si f est dérivable en x_0 et g est dérivable en $f(x_0)$, alors $g \circ f$ dérivable en x_0 et,

$$(g \circ f)'(x_0) = g'[f(x_0)] \times f'(x_0).$$

Exemple 11. La fonction $x \mapsto \cos(x^2)$ s'écrit $h(x) = (g \circ f)(x)$ avec $g(y) = \cos y$ et $f(x) = x^2$. Or, f et g sont dérivables en tout point de \mathbb{R} , avec $f'(x) = 2x$ pour tout $x \in \mathbb{R}$ et $g'(y) = -\sin y$ pour tout $y \in \mathbb{R}$. Par suite, on a $h'(x) = -\sin(x^2) \times (2x) = -2x \sin(x^2)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$.

Dérivée de la réciproque. Soit f une fonction continue et strictement monotone sur I . Si f est dérivable en x_0 et que $f'(x_0) \neq 0$, alors f^{-1} est dérivable en $y_0 = f(x_0)$, et

$$(f^{-1})'(y_0) = \frac{1}{f'(x_0)} = \frac{1}{f'[f^{-1}(y_0)]}.$$

Démonstration. Soit $y_0 = f(x_0)$. Pour tout $x \in I$, on a, en posant $y = f(x)$,

$$T_{f^{-1}}(y_0, y) = \frac{f^{-1}(y) - f^{-1}(y_0)}{y - y_0} = \frac{x - x_0}{f(x) - f(x_0)} = \frac{1}{T_f(x_0, x)}.$$

Comme f est dérivable en x_0 et que $f'(x_0) \neq 0$, on voit que

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{T_f(x_0, x)} = \frac{1}{f'(x_0)},$$

ce qui montre que f^{-1} est dérivable en $y_0 = f(x_0)$ et que $(f^{-1})'(y_0) = \frac{1}{f'(x_0)}$. □

Exemple 12. La réciproque de la fonction $f(x) = x^2$ restreinte à \mathbb{R}_+ est la fonction racine carrée. La fonction f est dérivable sur \mathbb{R}_+ en entier, et $f'(x) = 2x$ est non nulle si et seulement si $x \neq 0$. Par suite, f^{-1} est dérivable en tout point $y = x^2 > 0$, et pour tout $y \in \mathbb{R}_+^*$, $(f^{-1})'(y) = \frac{1}{2\sqrt{y}}$.

Dérivée des fonctions usuelles. A l'aide des résultats obtenus précédemment, on obtient l'expression de la dérivée des fonctions usuelles suivantes :

$(x^\alpha)' = \alpha x^{\alpha-1}, \alpha \in \mathbb{R}$	$(\ln x)' = \frac{1}{x}$	$(a^x)' = (\ln a)a^x, a > 0$
$\sin' x = \cos x$	$\cos' x = -\sin x$	$\tan' x = \frac{1}{\cos^2 x}$
$(e^x)' = e^x$	$\cosh' x = \sinh x$	$\sinh' x = \cosh x$
$\arcsin' x = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos' x = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arctan' x = \frac{1}{1+x^2}$

1.3.4 Accroissements finis

Le théorème de Rolle. Ce résultat énonce que si une fonction dérivable prend la même valeur en deux points distincts, alors sa dérivée s'annule au moins une fois entre ces deux points.

Théorème 3. Soient a et b deux réels tels que $a < b$, et soit f une fonction (à valeurs réelles) continue sur $[a, b]$ et dérivable sur $]a, b[$, telle que $f(a) = f(b)$. Alors, il existe (au moins) un réel $c \in]a, b[$ tel que $f'(c) = 0$.

Démonstration. Si f est constante sur $[a, b]$, alors $f'(x) = 0$ pour tout $x \in]a, b[$ et n'importe quel réel $c \in]a, b[$ convient. Examinons maintenant le cas où f n'est pas constante sur $[a, b]$. La fonction f est continue sur $[a, b]$, donc elle est bornée et elle atteint ses bornes d'après le Théorème 2. En fait, on va voir que f atteint l'une de ses bornes au moins ($m = \min_{x \in [a, b]} f(x)$ ou $M = \max_{x \in [a, b]} f(x)$) en un point $c \in]a, b[$. En effet, si $f(x) > m$ pour tout $x \in]a, b[$ alors $f(a) = f(b) = m$, et comme f n'est pas constante sur $[a, b]$, il existe nécessairement $c \in]a, b[$ tel que $f(c) = M = \max_{x \in [a, b]} f(x)$. Dans ce cas, on voit que

$$f'(c) = f'_d(c) = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(c+h) - f(c)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(c+h) - M}{h} \leq 0,$$

et

$$f'(c) = f'_g(c) = \lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{f(c+h) - f(c)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{f(c+h) - M}{h} \geq 0,$$

ce qui montre que $f'(c) = 0$. □

Remarque 7. Le théorème de Rolle ne s'applique pas aux fonctions à valeurs complexes. Ainsi, $f(x) = e^{ix}$ vérifie $f(0) = f(2\pi) = 1$, mais $f'(x) = ie^{ix} \neq 0$ pour tout $x \in]0, 2\pi[$.

Le théorème des accroissements finis. Ce résultat est une généralisation du théorème de Rolle.

Théorème 4. Soit f une fonction continue sur $[a, b]$, $a < b$, et dérivable sur $]a, b[$. Alors, il existe (au moins) un réel $c \in]a, b[$ tel que

$$f(b) - f(a) = (b - a)f'(c). \quad (1)$$

Exercice 10. Démontrer le Théorème 4 en appliquant le théorème de Rolle à la fonction auxiliaire

$$g(x) = f(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - a), \quad x \in [a, b].$$

Application au sens de variation des fonctions.

Proposition 3. Les hypothèses sont celles du théorème des accroissements finis.

- a) Si $f'(x) = 0$ pour tout $x \in]a, b[$, alors la fonction f est constante sur $[a, b]$.
- b) Si $f'(x) \geq 0$ pour tout $x \in]a, b[$, alors la fonction f est croissante sur $[a, b]$.

Démonstration. a) Soit $x \in]a, b[$. La fonction f est continue sur $[a, x]$ et elle est dérivable sur $]a, x[$. D'après le théorème des accroissements finis, il existe $c \in]a, x[$ tel que

$$f(x) - f(a) = f'(c)(x - a) = 0.$$

Par suite, $f(x) = f(a)$ pour tout $x \in]a, b[$, ce qui montre bien que f est constante sur $[a, b]$.

b) Soient $(x, x') \in]a, b]^2$ tels que $x < x'$. Comme la fonction f est continue sur $[x, x']$ et dérivable sur $]x, x'[$, le théorème des accroissements finis s'applique : il existe $c \in]x, x'[$ tel que

$$f(x') - f(x) = f'(c)(x' - x).$$

Par hypothèse, on a $f'(c) \geq 0$ et donc $T_f(x, x') \geq 0$. □

Plus généralement, si f est dérivable sur un intervalle I , on a les équivalences suivantes :

$\forall x \in I, f'(x) = 0 \iff$	$\exists C \in \mathbb{R}, \forall x \in I, f(x) = C$
$\forall x \in I, f'(x) > 0 \iff$	f est strictement croissante sur I
$\forall x \in I, f'(x) \geq 0 \iff$	f est croissante sur I
$\forall x \in I, f'(x) < 0 \iff$	f est strictement décroissante sur I
$\forall x \in I, f'(x) \leq 0 \iff$	f est décroissante sur I

Exercice 11. Le but de cet exercice est de montrer que deux fonctions f et g , continues sur $[a, b]$, dérivables sur $]a, b[$, et vérifiant $|f'(x)| \leq g'(x)$ pour tout $x \in]a, b[$, satisfont l'inégalité des accroissements finis suivante :

$$|f(b) - f(a)| \leq g(b) - g(a). \quad (2)$$

Pour cela, on demande de :

- a) Vérifier que $h^\pm(x) = g(x) - g(a) \pm (f(x) - f(a))$ est une fonction croissante sur $[a, b]$.
- b) Évaluer $h^\pm(a)$ et $h^\pm(b)$ puis conclure à partir de a).

Exercice 12. Une application du théorème des accroissements finis (Théorème 4) et de l'inégalité des accroissements finis (2) de l'Exercice 11.

a) Montrer en appliquant (1) à la fonction \sin entre 0 et $x \in \mathbb{R}_+$, que

$$|\sin x| \leq x, \quad x \in \mathbb{R}_+.$$

b) En déduire (à l'aide de l'inégalité des accroissements finis (2) appliquée à $f(x) = \cos x$ et $g(x) = \frac{x^2}{2}$) que

$$|\cos x - 1| \leq \frac{x^2}{2}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

c) Déduire ensuite de b) (en appliquant l'inégalité (2) à $f(x) = \sin x - x$ et $g(x) = \frac{x^3}{6}$) que

$$|\sin x - x| \leq \frac{|x|^3}{6}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

1.3.5 extrema locaux

Définition 11. Soit f une fonction définie sur un intervalle I .

On dit que le point $x_0 \in I$ est un maximum local de f s'il existe un réel $\alpha > 0$, tel que

$$\forall x \in I, x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[\implies f(x) \leq f(x_0).$$

Autrement dit, f admet un maximum local en x_0 si l'inégalité $f(x) \leq f(x_0)$ est vérifiée pour tout x appartenant à un voisinage de x_0 .

De même, on dit le point $x_0 \in I$ est un minimum local de f , s'il existe un réel $\alpha > 0$ tel que

$$\forall x \in I, x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[\implies f(x) \geq f(x_0).$$

Un extremum local de f est un maximum ou un minimum local de f .

Recherche des extrema locaux. On suppose désormais que f est dérivable sur I .

Proposition 4. Les extrema locaux de f sont à rechercher parmi les zéros de f' . Autrement dit, on a l'implication suivante :

$$x_0 \text{ est un extremum local de } f \implies f'(x_0) = 0.$$

Démonstration. Examinons le cas où x_0 est un minimum local de f , celui d'un maximum local se traitant de façon totalement similaire. Pour démontrer que la dérivée de f s'annule en x_0 , on raisonne par l'absurde en supposant que $f'(x_0) \neq 0$. Ensuite, la fonction f étant dérivable en x_0 , il existe un réel $\alpha_0 > 0$ et une fonction $x \mapsto \varepsilon(x - x_0)$, définie sur $]x_0 - \alpha_0, x_0 + \alpha_0[$ et vérifiant $\lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x - x_0) = 0$, tels que

$$f(x) - f(x_0) = (x - x_0)[f'(x_0) + \varepsilon(x - x_0)], \quad x \in I \cap]x_0 - \alpha_0, x_0 + \alpha_0[. \quad (3)$$

Par ailleurs, x_0 est un minimum local de f , donc il existe un réel $\alpha_1 > 0$ pour lequel on a :

$$\forall x \in I \cap]x_0 - \alpha_1, x_0 + \alpha_1[, \quad f(x) \geq f(x_0).$$

Enfin, comme $\lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x - x_0) = 0$, alors il existe $\alpha_2 > 0$, tel que

$$\forall x \in I \cap]x_0 - \alpha_2, x_0 + \alpha_2[, \quad |\varepsilon(x - x_0)| \leq \frac{|f'(x_0)|}{2}.$$

Ici, il convient de remarquer que cette inégalité n'est vraie qu'en présence de l'hypothèse $f'(x_0) \neq 0$ (qui implique évidemment que $|f'(x_0)| > 0$). Par suite, on voit que

$$\forall x \in I \cap]x_0 - \alpha_2, x_0 + \alpha_2[, \quad |f'(x_0) + \varepsilon(x - x_0)| \geq |f'(x_0)| - \varepsilon(x - x_0) \geq \frac{|f'(x_0)|}{2}.$$

Ainsi, en posant $\alpha = \min(\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2) > 0$, on déduit facilement de ce qui précède que la fonction $x \mapsto f'(x_0) + \varepsilon(x - x_0)$ ne s'annule pas sur $I \cap]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$, ce qui signifie que $x \mapsto (x - x_0)[f'(x_0) + \varepsilon(x - x_0)]$ change nécessairement de signe sur $I \cap]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$. Au vu de (3), ceci est en contradiction avec l'inégalité

$$f(x) \geq f(x_0), \forall x \in I \cap]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[.$$

Par conséquent, l'hypothèse $f'(x_0) \neq 0$ est fautive, ce qui signifie que $f'(x_0) = 0$. □

Remarque 8. a) En général, la condition $f'(x_0) = 0$ ne suffit pas à établir que x_0 est un extremum local de f . En effet, la fonction $f(x) = x^3$ est dérivable sur \mathbb{R} en entier et sa dérivée $f'(x) = 3x^2$ s'annule en $x_0 = 0$, bien que x_0 ne soit pas un extremum local de f (puisque le signe de $f(x) - f(x_0)$ est celui de x). Ce phénomène provient en fait de ce que la dérivée f' ne change pas de signe au voisinage de x_0 .

b) De plus, il faut bien prendre garde au fait que la Proposition 4 ne s'applique pas lorsque f n'est pas dérivable en x_0 . Ainsi par exemple, $f(x) = |x|$ est dérivable sur \mathbb{R}^* , de dérivée partout non nulle, et pourtant elle admet un minimum local en $x_0 = 0$.

c) Enfin, les extrémités de I peuvent être des extrema locaux de f sur I sans que la dérivée de f ne s'annule en ce point. C'est notamment le cas pour $f(x) = x$ et $I = [0, 1]$. La dérivée de f ne s'annule pas sur I , mais 0 et 1 sont respectivement minimum et maximum de f sur I .

Conclusion partielle. Les extrema locaux d'une fonction f définie sur I sont à rechercher parmi :

- a) Les extrémités de I .
- b) Les points en lesquels f n'est pas dérivable.
- c) Les points en lesquels f' s'annule, qui sont appelés points stationnaires (ou critiques) de f .

Exercice 13. Déterminer les extrema locaux de la fonction f définie sur $[-1, 2]$ par $f(x) = x|1 - x|$.

1.3.6 Formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 2

D'après le théorème des accroissements finis (Théorème 4), il est possible d'associer à toute fonction f continue sur $[a, b]$ et dérivable sur $]a, b[$, c'est-à-dire à tout $f \in C^0([a, b]) \cap D^1(]a, b[)$, un réel $c \in]a, b[$ tel que

$$f(b) = f(a) + (b - a)f'(c).$$

On va voir que ce résultat peut être amélioré en augmentant la régularité de f .

Égalité de Taylor-Lagrange à l'ordre 2. Afin d'établir cette égalité, on commence par démontrer les résultats techniques suivants.

Exercice 14. Soit h une fonction continûment dérivable sur $[a, b]$ et deux fois dérivable sur $]a, b[$, autrement dit $h \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$. On suppose que $h(a) = h(b)$ et $h'(a) = 0$. Montrer qu'il existe $c \in]a, b[$ tel que $h''(c) = 0$.

Exercice 15. Soit $g \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$ telle que $g'(a) = 0$. Démontrer, en appliquant le résultat de l'Exercice 14 à la fonction auxiliaire

$$h(x) = g(x) - \frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2}(x - a)^2, \quad x \in [a, b],$$

qu'il existe $c \in]a, b[$ tel que

$$g(b) = g(a) + \frac{(b - a)^2}{2}g''(c). \tag{4}$$

On remarque que l'égalité (4) se réécrit sous la forme équivalente suivante

$$g(b) = g(a) + (b-a)g'(a) + \frac{(b-a)^2}{2}g''(c).$$

Si sa démonstration dans l'Exercice 15, repose sur l'hypothèse que $g'(a) = 0$, on va voir que cette condition peut être éliminée.

Théorème 5. Soit $f \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$. Alors, il existe un réel $c \in]a, b[$ tel que

$$f(b) = f(a) + (b-a)f'(a) + \frac{(b-a)^2}{2}f''(c). \quad (5)$$

Exercice 16. Démontrer la formule (5) (dite "de Taylor-Lagrange à l'ordre 2"), en appliquant le résultat de l'Exercice 15 à la fonction auxiliaire

$$g(x) = f(x) - (x-a)f'(a), \quad x \in [a, b].$$

Exemple 13. Les réels a, b et la fonction f étant comme dans l'énoncé du Théorème 5, on pose $h = b - a$. Ensuite, comme $c \in]a, b[=]a, a+h[$, il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que $c = a + \theta h$, de sorte que la formule (5) se réécrit :

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + \frac{h^2}{2}f''(a+\theta h). \quad (6)$$

Supposons qu'il existe $M \geq 0$ tel que $|f''(x)| \leq M$ pour tout $x \in]a, a+h[$. Dans ce cas, on déduit de (6) que

$$|f(a+h) - (f(a) + hf'(a))| \leq \frac{Mh^2}{2}.$$

Cette inégalité (de Taylor-Lagrange à l'ordre 2), montre que l'erreur commise en approximant $f(a+h)$ par le polynôme de Lagrange $f(a) + hf'(a)$ (qui est l'ordonnée du point d'abscisse $a+h$, situé sur la tangente à f en $(a, f(a))$) est majorée par $\frac{Mh^2}{2}$.

Application : $f = \sin$ et $a = 0$. La fonction \sin étant indéfiniment dérivable sur \mathbb{R} , elle satisfait bien les conditions du Théorème 5 sur $[0, h]$, pour tout $h > 0$. Ensuite, comme $\sin 0 = 0$, $\sin' 0 = \cos 0 = 1$ et que $\sin'' = -\sin$ avec $|\sin x| \leq 1$ pour tout $x \in \mathbb{R}$, on obtient que

$$|\sin h - h| \leq \frac{h^2}{2}, \quad h > 0.$$

En divisant cette inégalité par $h > 0$, il vient $|\frac{\sin h}{h} - 1| \leq \frac{h}{2}$, soit finalement

$$\left| \frac{\sin h}{h} - 1 \right| \leq \frac{|h|}{2}, \quad h \in \mathbb{R}^*,$$

par parité de la fonction $h \mapsto \frac{\sin h}{h}$.

En faisant tendre h vers 0, on obtient ainsi que $\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{\sin h}{h} - 1 \right| = 0$ et donc que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\sin h}{h} = 1.$$

Remarque 9. La formule de Taylor-Lagrange se généralise à l'ordre $n \in \mathbb{N}^*$ dès que $f \in C^n([a, b]) \cap D^{n+1}(]a, b[)$. Dans ce cas, on prouve (en raisonnant par récurrence sur n) l'existence de $c \in]a, b[$ tel que

$$f(b) = f(a) + (b-a)f'(a) + \frac{(b-a)^2}{2!}f''(a) + \dots + \frac{(b-a)^n}{n!}f^{(n)}(a) + \frac{(b-a)^{n+1}}{(n+1)!}f^{(n+1)}(c).$$

Exercice 17. Montrer que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1 - \cos h}{\frac{h^2}{2}} = 1,$$

à partir de la formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 3 de la fonction \cos en 0.

Application à la recherche des extrema locaux.

Proposition 5. Soient $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$, et soit $f \in C^2(]a, b[)$. Soit $x_0 \in]a, b[$ un point stationnaire de f (c'est-à-dire $f'(x_0) = 0$). Alors, si

- i) $f''(x_0) > 0$, la fonction f admet un minimum local en x_0 .
- ii) $f''(x_0) < 0$, la fonction f admet un maximum local en x_0 .

Démonstration. Supposons que $f''(x_0) > 0$, le cas $f''(x_0) < 0$ se traitant de façon analogue. Soit $x \in]a, b[$. D'après le Théorème 4, il existe $c_x \in]x_0, x[$ tel que

$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0)f'(x_0) + \frac{(x - x_0)^2}{2}f''(c_x),$$

ce qui, en tenant compte du fait que $f'(x_0) = 0$, donne :

$$f(x) - f(x_0) = \frac{(x - x_0)^2}{2}f''(c_x). \quad (7)$$

Ensuite, comme $f''(x_0) > 0$ et que f'' est continue en x_0 , il existe $\alpha > 0$ tel que

$$t \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[\implies |f''(t) - f''(x_0)| < \frac{f''(x_0)}{2}.$$

Par suite, comme $f''(t) = f''(x_0) - (f''(t) - f''(x_0)) \geq f''(x_0) - |f''(t) - f''(x_0)|$, on obtient

$$f''(t) \geq f''(x_0) - \frac{f''(x_0)}{2} \geq \frac{f''(x_0)}{2}, \quad t \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[.$$

Ainsi, pour tout $x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$, on voit que $c_x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$ puisque $c_x \in]x_0, x[$, de sorte que

$$f''(c_x) \geq \frac{f''(x_0)}{2}.$$

Ceci combiné à (7), entraîne

$$f(x) - f(x_0) \geq \frac{(x - x_0)^2}{4}f''(x_0) \geq 0, \quad x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[,$$

ce qui établit que f admet un minimum local en x_0 . □

Exercice 18. Déterminer les extrema locaux de la fonction $f(x) = x^3 - 3x + 1$ sur l'intervalle $[-2, 2]$.

1.4 Corrigé des exercices 1 à 18

Corrigé de l'Exercice 1. Si f possède une limite ℓ en x_0 alors il existe $\alpha > 0$ tel que pour tout $x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$ on a $|f(x) - \ell| < 1$ (c'est juste la définition de ℓ dans le cas particulier où $\epsilon = 1$) c'est-à-dire tel que $f(x) \in]\ell - 1, \ell + 1[$. Cela implique

$$|f(x)| \leq |\ell| + 1, \quad x \in]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[,$$

ce qui signifie que f est bornée par $|\ell| + 1$ sur le voisinage $]x_0 - \alpha, x_0 + \alpha[$ de x_0 .

Corrigé de l'Exercice 2. L'hypothèse $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell$ permet d'écrire pour tout $\epsilon > 0$ qu'il existe $\alpha_\epsilon > 0$ tel que $|f(x) - \ell| < \epsilon$ dès que $x \in D \cap]x_0 - \alpha_\epsilon, x_0 + \alpha_\epsilon[$. Ensuite, en utilisant le fait que $\ell = f(x) + \ell - f(x) \geq f(x) - |\ell - f(x)| \geq 0 - |\ell - f(x)|$ pour tout $x \in D$, puisque $f(x) \geq 0$, cela entraîne (en prenant $x \in D \cap]x_0 - \alpha_\epsilon, x_0 + \alpha_\epsilon[$ dans l'inégalité précédente) que l'on a $\ell > -\epsilon$ pour tout $\epsilon > 0$. En faisant tendre ϵ vers zéro, ceci implique que $\ell \geq 0$.

Corrigé de l'Exercice 3. Il suffit de poser $h(x) = g(x) - f(x)$ et d'appliquer le résultat de l'Exercice 2 à la fonction h . En effet, on a $h(x) \geq 0$ pour tout $x \in D$ et $\lim_{x \rightarrow x_0} h(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) - \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell' - \ell$. Par suite, $\ell' - \ell \geq 0$ d'après l'Exercice 2.

Corrigé de l'Exercice 4. Si la fonction $f(x) = \sin\left(\frac{1}{x}\right)$, définie sur \mathbb{R}^* , admettait une limite $\ell \in \mathbb{R}$ à droite en 0, alors il existerait $\alpha > 0$ tel que

$$|f(x) - \ell| < \frac{1}{2}, \quad x \in]0, \alpha[. \quad (8)$$

Ensuite, comme $\ell = f(x) + \ell - f(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}^*$, on a forcément

$$f(x) - |f(x) - \ell| \leq \ell \leq f(x) + |f(x) - \ell|,$$

et donc

$$f(x) - \frac{1}{2} < \ell < f(x) + \frac{1}{2}, \quad x \in]0, \alpha[, \quad (9)$$

en vertu de (8). Maintenant, en prenant $x = \frac{1}{(2n + \frac{1}{2})\pi}$ avec $n \in \mathbb{N}$ suffisamment grand pour que $x < \alpha$ (il suffit pour cela de choisir un entier naturel n strictement plus grand que la partie entière de $\frac{1}{2\pi\alpha}$), on a $f(x) = \sin\left((2n + \frac{1}{2})\pi\right) = \sin\frac{\pi}{2} = 1$, et donc

$$\ell > \frac{1}{2} \quad (10)$$

d'après l'inégalité gauche de (9). Par contre, si on prend $x = \frac{1}{(2n + \frac{3}{2})\pi}$ alors $f(x) = \sin\left((2n + \frac{3}{2})\pi\right) = \sin\frac{3\pi}{2} = -1$ et l'on a $\ell < -\frac{1}{2}$ par l'inégalité droite de (9), ce qui est en contradiction avec (10). Par suite, l'hypothèse que f admet une limite à droite est fautive.

Enfin, la fonction f étant impaire, elle n'a pas de limite à gauche en 0 non plus (car si tel était le cas, elle aurait une limite à droite en ce point, égale à l'opposé de la limite à gauche, ce qui est impossible).

Corrigé de l'Exercice 5. Etant donné $\epsilon > 0$, on voit pour tout $x > \frac{1}{\epsilon}$ que l'on a

$$\left| \frac{1}{x} - 0 \right| = \frac{1}{x} < \epsilon,$$

ce qui montre bien que $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} = 0$.

Corrigé de l'Exercice 6. L'égalité $\ell = \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$ lorsque f est définie sur $] -\infty, b[$ pour un certain $b \in \mathbb{R}$, signifie qu'à tout $\epsilon > 0$ on peut associer un réel $M_\epsilon < b$ (dépendant a priori de ϵ) tel que

$$\forall x < M_\epsilon, |f(x) - \ell| < \epsilon.$$

Corrigé de l'Exercice 7. À tout $M > 0$ on peut associer $\alpha_M = \frac{1}{\sqrt{M}} > 0$ tel que pour tout $x \in \mathbb{R}^*$, on a

$$|x - 0| < \alpha_M \implies \frac{1}{x^2} > \frac{1}{\alpha_M^2} = M,$$

ce qui démontre que $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{x^2} = +\infty$.

Corrigé de l'Exercice 8. L'égalité $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = -\infty$ se traduit par le fait que

$$\forall M > 0, \exists \alpha_M > 0, |x - x_0| < \alpha_M \implies f(x) < -M.$$

Corrigé de l'Exercice 9. Étant donné $M > 0$, on voit que pour tout $x > M^2$ on a $\sqrt{x} > \sqrt{M^2} = M$, ce qui établit que $\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x} = +\infty$.

Corrigé de l'Exercice 10. Les fonctions f et $x \mapsto \frac{f(b)-f(a)}{b-a}(x-a)$ sont à la fois continues sur $[a, b]$ et dérivables sur $]a, b[$, donc il en est de même pour g . Ensuite, on a $g(a) = f(a)$ et $g(b) = f(b) - \frac{f(b)-f(a)}{b-a}(b-a) = f(a)$, ce qui montre que $g(a) = g(b)$. D'après le théorème de Rolle, il existe donc $c \in]a, b[$ tel que $g'(c) = 0$. Comme

$$g'(x) = f'(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}, \quad x \in [a, b],$$

cela donne $f'(c) - \frac{f(b)-f(a)}{b-a} = 0$, ce qui est bien le résultat cherché.

Corrigé de l'Exercice 11.

a) Comme f et g sont dérivables sur $]a, b[$ alors h^\pm est dérivable sur $]a, b[$ également, et l'on a :

$$(h^\pm)'(x) = g'(x) \pm f'(x), \quad x \in]a, b[.$$

Par suite, on a $(h^\pm)'(x) \geq g'(x) - |f'(x)| \geq 0$ pour tout $x \in]a, b[$, en vertu de l'hypothèse faite sur les dérivées de f et g , ce qui établit que la fonction h^\pm est croissante sur $[a, b]$.

b) Par un calcul simple, on voit que $h^\pm(a) = 0$ et $h^\pm(b) = g(b) - g(a) \pm (f(b) - f(a))$. Or, la fonction h^\pm étant croissante sur $]a, b[$ d'après a), on a forcément $h^\pm(b) \geq h^\pm(a)$, ce qui entraîne

$$g(b) - g(a) \pm (f(b) - f(a)) \geq 0,$$

et donc $g(b) - g(a) \geq \mp(f(b) - f(a))$, qui n'est autre que l'inégalité des accroissements finis $g(b) - g(a) \geq |f(b) - f(a)|$.

Corrigé de l'Exercice 12.

a) Pour tout $x \in \mathbb{R}_+^* =]0, +\infty[$, la fonction $f(t) = \sin t$ est continue sur $[0, x]$ et dérivable sur $]0, x[$ donc il existe $c_x \in]0, x[$ tel que $f(x) - f(0) = (x - 0)f'(c_x)$ en vertu du théorème des accroissements finis, ce qui se réécrit

$$\sin x - \sin 0 = x \cos c_x.$$

En tenant compte du fait que $\sin 0 = 0$ et que $|\cos c_x| \leq 1$, cela donne

$$|\sin x| = |x \cos c_x| = x |\cos c_x| \leq x, \quad x \in \mathbb{R}_+^*.$$

Maintenant, l'inégalité précédente étant évidemment valable pour $x = 0$, elle est donc vraie pour tout $x \in \mathbb{R}_+$.

b) Supposons pour commencer que $x \in \mathbb{R}_+^*$. Les fonctions $f(t) = \cos t$ et $g(t) = \frac{t^2}{2}$ sont continues sur $[0, x]$ et dérivables sur $]0, x[$, et on a $|f'(t)| = |-\sin t| = |\sin t|$ et $g'(t) = t$ pour tout $t \in]0, x[$. Par suite, on a $|f'(t)| \leq g'(t)$ pour tout $t \in]0, x[$ d'après le a), ce qui entraîne $|f(x) - f(0)| \leq g(x) - g(0)$ par application de l'inégalité des accroissements finis (2), c'est-à-dire $|\cos x - 1| \leq \frac{x^2}{2}$. Évidemment, cette inégalité est vérifiée si $x = 0$ également donc elle est vraie pour tout $x \in \mathbb{R}_+$. Finalement, si $x \in \mathbb{R}_-$, il vient en appliquant l'inégalité précédente à $-x \in \mathbb{R}_+$, que

$$|\cos(-x) - 1| \leq \frac{(-x)^2}{2},$$

c'est-à-dire, $|\cos x - 1| \leq \frac{x^2}{2}$ grâce à la parité de la fonction \cos . Par conséquent, le résultat est vrai pour $x \in \mathbb{R}_+ \cup \mathbb{R}_- = \mathbb{R}$.

c) Soit $x \in \mathbb{R}_+^*$. Les fonctions $f(t) = \sin t - t$ et $g(t) = \frac{t^3}{6}$ sont continues sur $[0, x]$ et dérivables sur $]0, x[$. De plus, on a $f'(t) = \cos t - 1$ et $g'(t) = \frac{t^2}{2}$ pour tout $t \in]0, x[$, ce qui donne $|f'(t)| \leq g'(t)$ d'après le b). Ainsi $|f(x) - f(0)| \leq g(x) - g(0)$ par l'inégalité (2), ce qui s'écrit $|\sin x - x| \leq \frac{x^3}{6} \leq \frac{|x|^3}{6}$ vu que $f(0) = g(0) = 0$. Cette inégalité étant trivialement vérifiée si $x = 0$, elle est donc valable pour tout $x \in \mathbb{R}_+$. On voit facilement qu'elle s'étend à \mathbb{R}_- grâce à l'imparité des fonctions f et g .

Corrigé de l'Exercice 13. Voir la correction du TD.

Corrigé de l'Exercice 14. Comme $h \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$ alors on a forcément $h \in C^0([a, b]) \cap D^1(]a, b[)$. De plus, comme $h(a) = h(b)$, le théorème de Rolle nous fournit un réel $d \in]a, b[$ tel que $h'(d) = 0$. Ensuite, l'hypothèse $h \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$ garantissant que $h' \in C^0([a, b]) \cap D^1(]a, b[)$, et donc que $h' \in C^0([a, d]) \cap D^1(]a, d[)$ puisque l'on a $a < d < b$, la double égalité $h'(a) = h'(d) = 0$ permet d'appliquer le théorème de Rolle à h' sur $[a, d]$: il existe $c \in]a, d[\subset]a, b[$ tel que $(h')'(c) = h''(c) = 0$.

Corrigé de l'Exercice 15. Comme les fonctions g et $x \mapsto (x - a)^2$ appartiennent à $C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$, alors il en est de même pour h . De plus, on a facilement

$$h'(x) = g'(x) - 2 \frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2} (x - a), \quad x \in [a, b],$$

et donc que $h'(a) = g'(a) = 0$, par hypothèse. Comme $h(a) = h(b) = g(a)$, le résultat de l'Exercice 14 fournit donc $c \in]a, b[$ tel que

$$h''(c) = 0.$$

Or, pour tout $x \in]a, b[$, on a $h''(x) = g''(x) - 2 \frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2}$, donc $g''(c) - 2 \frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2} = 0$, soit

$$\frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2} = \frac{g''(c)}{2}.$$

En remplaçant enfin $\frac{g(b) - g(a)}{(b - a)^2}$ par $\frac{g''(c)}{2}$ dans l'expression de h , il vient

$$h(x) = g(x) - \frac{g''(c)}{2} (x - a)^2, \quad x \in [a, b].$$

En prenant $x = b$ dans cette expression et en utilisant une nouvelle fois que $h(b) = g(a)$, on obtient directement (4).

Corrigé de l'Exercice 16. Comme $f \in C^1([a, b]) \cap D^2(]a, b[)$, il en est de même pour

$$g(x) = f(x) - (x - a)f'(a), \quad x \in [a, b].$$

De plus, comme $g'(x) = f'(x) - f'(a)$ pour tout $x \in [a, b]$, alors on a bien $g'(a) = 0$ et le résultat de l'Exercice 15 permet de trouver $c \in]a, b[$ tel que $g(b) = g(a) + \frac{(b - a)^2}{2} g''(c)$, c'est-à-dire, en utilisant le fait que $g(a) = f(a)$, $g(b) = f(b) - (b - a)f'(a)$ et que $g''(c) = f''(c)$, que $f(b) - (b - a)f'(a) = f(a) + \frac{(b - a)^2}{2} f''(c)$, ce qui est équivalent à la formule (5) de Taylor-Lagrange à l'ordre 2.

Corrigé de l'Exercice 17. Remarquons d'abord pour tout réel $h \neq 0$, que la fonction \cos est bien de classe $C^2([0, h]) \cap D^3(]0, h[)$, de sorte que l'on peut lui appliquer la formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 3 : il existe $c_h \in]0, h[$ tel que

$$\cos h = \cos 0 + (h - 0) \cos' 0 + \frac{(h - 0)^2}{2} \cos'' 0 + \frac{(h - 0)^3}{6} \cos^{(3)} c_h,$$

ce qui donne toutes simplifications faites, que

$$\cos h = 1 + (h - 0) \sin 0 + \frac{h^2}{2} (-\cos 0) + \frac{h^3}{6} (-\sin c_h) = 1 - \frac{h^2}{2} - \frac{h^3}{6} \sin c_h.$$

Par suite, on a

$$\frac{1 - \cos h}{\frac{h^2}{2}} = 1 + \frac{h}{3} \sin c_h, \quad h \neq 0,$$

et comme $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{h}{3} \sin c_h = 0$ puisque $|\sin c_h| \leq 1$, le résultat s'ensuit immédiatement de ceci en faisant tendre h vers 0 dans la ligne précédente.

Corrigé de l'Exercice 18. Voir la correction du TD.

2 Fonctions numériques de deux variables réelles

2.1 Généralités

Une fonction de 2 variables est une application d'un sous-ensemble \mathcal{D} de \mathbb{R}^2 à valeurs dans \mathbb{R} :

$$\begin{aligned} f : \mathcal{D} &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto f(x, y). \end{aligned}$$

\mathcal{D} s'appelle l'ensemble de définition de f .

Exemple 14. Le domaine de la fonction $f(x, y) = \arcsin(x + y)$ est

$$\mathcal{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, -1 \leq x + y \leq 1\}.$$

Il est formé par les points de \mathbb{R}^2 situés entre les deux droites d'équations cartésiennes $y = -x \pm 1$. Le domaine de la fonction $g(x, y) = \ln(1 - x^2 - y^2)$ est constitué par les points $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ vérifiant $1 - x^2 - y^2 > 0$, ou de façon équivalente $x^2 + y^2 < 1$, c'est-à-dire par l'intérieur du disque centré à l'origine et de rayon 1.

Représentation graphique. Soit la fonction

$$\begin{aligned} f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto f(x, y). \end{aligned}$$

L'ensemble $\mathcal{S} = \{(x, y, f(x, y)), (x, y) \in \mathcal{D}\}$ est la surface de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne

$$\begin{cases} (x, y) \in \mathcal{D} \\ z = f(x, y). \end{cases}$$

Pour tout $C \in \mathbb{R}$, on note \mathcal{P}_C le plan horizontal d'équation cartésienne $z = C$:

$$\mathcal{P}_C = \{(x, y, C), (x, y) \in \mathbb{R}^2\}.$$

L'intersection de \mathcal{S} avec \mathcal{P}_C ,

$$\mathcal{S} \cap \mathcal{P}_C = \{(x, y, C), (x, y) \in \mathcal{D} \text{ vérifie } f(x, y) = C\},$$

est appelée courbe de niveau C de \mathcal{S} . Cette courbe de niveau est

- soit vide,
- soit réduite à un point,
- soit une courbe incluse dans le plan \mathcal{P}_C .

Exemple 15. Soient a et b deux réels fixés et soit

$$f(x, y) = (x - a)^2 + (y - b)^2, \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

Pour tout réel C , on voit que

$$\mathcal{S} \cap \mathcal{P}_C = \{(x, y, C), (x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ vérifie } (x - a)^2 + (y - b)^2 = C\}$$

est

- l'ensemble vide si $C < 0$,
- le cercle centré en (a, b, C) et de rayon \sqrt{C} , contenu dans le plan $z = C$, si $C \geq 0$.

On remarque que ce cercle dégénère en le point $(a, b, 0)$ lorsque $C = 0$.

Exercice 19. Tracer les courbes de niveau puis tracer la surface représentative des fonctions suivantes :

- a) $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$
- b) $g(x, y) = 6 - x - 2y$
- c) $h(x, y) = x^2 + 2y^2$.

2.2 Continuité

2.2.1 Distance dans \mathbb{R}^2 .

Définition 12. On appelle distance dans \mathbb{R}^2 , toute application $d : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}_+$ vérifiant les trois propriétés suivantes pour tous (x, y) , (x', y') et (x'', y'') de \mathbb{R}^2 :

- i) Symétrie : $d((x, y), (x', y')) = d((x', y'), (x, y))$
- ii) Séparation : $d((x, y), (x', y')) = 0 \iff (x, y) = (x', y')$
- iii) Inégalité triangulaire : $d((x, y), (x', y')) \leq d((x, y), (x'', y'')) + d((x'', y''), (x', y'))$.

Exercice 20. Pour tous (x, y) et (x', y') de \mathbb{R}^2 , on pose

$$\begin{aligned} d_1((x, y), (x', y')) &= |x - x'| + |y - y'|, \\ d_2((x, y), (x', y')) &= \sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2}, \\ d_\infty((x, y), (x', y')) &= \max(|x - x'|, |y - y'|). \end{aligned}$$

- a) Vérifier que d_1 , d_2 et d_∞ sont des distances dans \mathbb{R}^2 .
- b) Montrer ensuite que $d_\infty \leq d_2 \leq d_1 \leq 2d_\infty$.

Boule ouverte associée à une distance. Soient d une distance dans \mathbb{R}^2 , $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ et $r \in \mathbb{R}_+^*$. On appelle boule ouverte dans \mathbb{R}^2 de centre (x_0, y_0) et de rayon r , associée à la distance d , est l'ensemble

$$B_d((x_0, y_0), r) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, d((x_0, y_0), (x, y)) < r\}.$$

On note $B_1((x_0, y_0), r)$, (resp. $B_2((x_0, y_0), r)$, $B_\infty((x_0, y_0), r)$) la boule ouverte dans \mathbb{R}^2 de centre (x_0, y_0) et de rayon r , associée à la distance d_1 (resp. d_2 , d_∞).

Exercice 21. Représenter graphiquement $B_j((0, 0), 1)$ pour $j = 1, 2, \infty$.

2.2.2 Continuité en un point

Définition 13. La fonction $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ est continue en $(x_0, y_0) \in \mathcal{D}$ si

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0) \\ (x,y) \in \mathcal{D}}} f(x,y) = f(x_0, y_0),$$

c'est-à-dire si pour tout réel $\varepsilon > 0$, il existe $r_\varepsilon > 0$ tel que

$$\forall (x, y) \in \mathcal{D}, d((x_0, y_0), (x, y)) < r_\varepsilon \implies |f(x, y) - f(x_0, y_0)| \leq \varepsilon,$$

pour (au moins) une distance d de \mathbb{R}^2 .

Remarque 10. Dans la Définition 13, il suffit que la condition $|f(x, y) - f(x_0, y_0)| \leq \varepsilon$ soit satisfaite pour tous les points de la ouverte $B_d((x_0, y_0), r_\varepsilon)$ associée à n'importe quelle distance d de \mathbb{R}^2 . En effet, on peut démontrer que si cette condition est vérifiée pour une distance particulière d , alors elle l'est automatiquement pour toutes les autres distances.

Exemple 16. La fonction $f(x, y) = 2x + y$, qui est définie sur \mathbb{R}^2 , est continue en tout point $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$. En effet, le point $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ étant fixé, on a pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,

$$|f(x, y) - f(x_0, y_0)| = |2(x - x_0) + y - y_0| \leq 2|x - x_0| + |y - y_0| \leq 2d_1((x_0, y_0), (x, y)).$$

Ainsi, quel que soit le réel $\varepsilon > 0$ arbitrairement fixé, on a bien $|f(x, y) - f(x_0, y_0)| \leq \varepsilon$ dès que $(x, y) \in B_1((x_0, y_0), \frac{\varepsilon}{2})$.

Définition 14. Lorsque la fonction f est continue en tout point de $\mathcal{D}' \subset \mathcal{D}$, on dit que f est continue sur \mathcal{D}' , et l'on note alors $f \in C^0(\mathcal{D}')$.

Exemple 17. La fonction f définie à l'Exemple 16 est continue en tout point $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ donc elle appartient à $C^0(\mathbb{R}^2)$.

Exercice 22. La fonction

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{y^3}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

est-elle continue en $(0, 0)$?

Propriétés. Comme dans le cas d'une fonction d'une variable réelle, on vérifie facilement à partir de la Définition 13 que :

- i) si f est continue en (x, y) alors λf est continue en (x, y) pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$
- ii) si f et g sont continues en (x, y) alors $f + g$ et fg sont continues en (x, y)
- iii) si f est continue en (x, y) et que $f(x, y) \neq 0$ alors $\frac{1}{f}$ est continue en (x, y) .

Remarque importante. Il résulte facilement de la Définition 13 que si la fonction de deux variables, f , est continue au point (x_0, y_0) , alors :

- i) $x \mapsto f(x, y_0)$ est une fonction (d'une seule variable) continue au point x_0 ,
- ii) $y \mapsto f(x_0, y)$ est une fonction (d'une seule variable) continue au point y_0 .

Par contre, la réciproque est fautive. En d'autres termes, il ne suffit pas que $x \mapsto f(x, y_0)$ soit continue en x_0 et que $y \mapsto f(x_0, y)$ soit continue en y_0 pour que la fonction de deux variables, f , soit continue en (x_0, y_0) .

Pour s'en convaincre, considérons la fonction

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

On remarque que $y \mapsto f(0, y)$ est nulle sur \mathbb{R} . C'est donc une fonction continue en $y = 0$. De même, $x \mapsto f(x, 0)$ est nulle sur \mathbb{R} donc cette fonction est continue en $y = 0$.

Et pourtant, la fonction $(x, y) \mapsto f(x, y)$ n'est pas continue en $(0, 0)$. En effet, pour tout x appartenant à \mathbb{R}^* , l'expression de $f(x, y)$ lorsque $x = y$ devient $f(x, x) = \frac{1}{2}$. Ainsi, si l'on choisit $\varepsilon = \frac{1}{4}$ par exemple, l'égalité $f(x, x) = \frac{1}{2}$, valable pour tout $x \in \mathbb{R}^*$, prouve qu'il n'existe aucune boule centrée en $(0, 0)$ à l'intérieur de laquelle f a toutes ses valeurs inférieures à ε . En effet, f prend la valeur $\frac{1}{2}$ sur la droite d'équation cartésienne $y = x$, qui rencontre l'intérieur de n'importe quel disque centré en $(0, 0)$. Ceci montre bien que la fonction f n'est pas continue en $(0, 0)$.

2.3 Dérivation

2.3.1 Dérivées partielles

Définition 15. Soient f une fonction définie sur un sous-ensemble \mathcal{D} de \mathbb{R}^2 et $(x_0, y_0) \in \mathcal{D}$.

- i) La dérivée partielle de f par rapport à x au point (x_0, y_0) , est la dérivée de la fonction (d'une variable) $f_{y_0} : x \mapsto f(x, y_0)$ au point x_0 , si elle existe. Dans ce cas, on la note $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$ ou $\partial_x f(x_0, y_0)$.
- ii) La dérivée partielle de f par rapport à y au point (x_0, y_0) , est la dérivée de la fonction (d'une variable) $f_{x_0} : y \mapsto f(x_0, y)$ au point y_0 , si elle existe. Dans ce cas, on la note $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$ ou $\partial_y f(x_0, y_0)$.

Autrement dit, si $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$ existent, on a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = (f_{y_0})'(x_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_{y_0}(x_0 + h) - f_{y_0}(x_0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h, y_0) - f(x_0, y_0)}{h},$$

et

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = (f_{x_0})'(y_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_{x_0}(y_0 + h) - f_{x_0}(y_0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + h) - f(x_0, y_0)}{h}.$$

Lorsque f possède une dérivée partielle par rapport à x en tout point (x, y) de $\mathcal{D}' \subset \mathcal{D}$, on peut alors définir la fonction "dérivée partielle de f par rapport à x ", notée $\frac{\partial f}{\partial x}$, définie par :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} : \mathcal{D}' &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \end{aligned}$$

De même, si f possède une dérivée partielle par rapport à y en tout point (x, y) de $\mathcal{D}'' \subset \mathcal{D}$, la fonction

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial y} : \mathcal{D}'' &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \end{aligned}$$

est appelée "dérivée partielle de f par rapport à y ".

Lorsque les dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$ sont continues sur un sous-ensemble \mathcal{D}' de \mathcal{D} , f est dite de classe C^1 sur \mathcal{D}' et l'on note dans ce cas $f \in C^1(\mathcal{D}')$.

Remarque 11. On vérifie facilement que

$$f \in C^1(\mathcal{D}) \implies f \in C^0(\mathcal{D}).$$

Exemple 18. Soit $f(x, y) = 2x^3 + y^2 + xy$. Alors, quel que soit $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ fixé, la fonction $f_{x_0}(y) = 2x_0^3 + y^2 + x_0y$ est un polynôme (en y) donc elle est dérivable sur \mathbb{R} . De plus, on a

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y) = (f_{x_0})'(y) = 2y + x_0.$$

De la même façon, la fonction $f_{y_0}(x) = 2x^3 + y_0^2 + y_0x$ est polynomiale (en x) donc dérivable sur \mathbb{R} entier, et l'on a :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y_0) = 6x^2 + y_0.$$

Exercice 23. Calculer les dérivées partielles des fonctions suivantes :

- a) $f(x, y) = x^2 \sin^2 y$
- b) $g(x, y) = \arcsin(x + y)$
- c) $h(x, y) = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$.

Définition 16. Lorsque $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ existent simultanément, le gradient de f au point (x, y) est défini par le "vecteur" de \mathbb{R}^2 suivant :

$$\nabla f(x, y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x, y), \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \right).$$

Exercice 24. Soit la fonction $g(x, y) = \ln(1 + x^2 + y^4)$.

- a) Déterminer le domaine de définition \mathcal{D} de g .
- b) Calculer ensuite le gradient de g en tout point (x, y) de \mathcal{D} en lequel il existe.

2.3.2 Dérivées d'ordre supérieur

Soit f une fonction de deux variables admettant des dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$ sur un sous-ensemble \mathcal{D} de \mathbb{R}^2 . Lorsque les fonctions

$$(x, y) \mapsto \partial_x f(x, y) = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \quad \text{et} \quad (x, y) \mapsto \partial_y f(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$$

possèdent une dérivée partielle par rapport à x , on pose

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = \frac{\partial(\partial_x f)}{\partial x}(x, y), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial(\partial_y f)}{\partial x}(x, y),$$

et lorsqu'elles possèdent une dérivée partielle par rapport à y , on définit

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = \frac{\partial(\partial_x f)}{\partial y}(x, y), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = \frac{\partial(\partial_y f)}{\partial y}(x, y).$$

Si ces nouvelles dérivées partielles (dites du second ordre ou bien encore d'ordre 2) sont toutes les quatre continues sur \mathcal{D} , alors la fonction f est dite de classe C^2 sur \mathcal{D} et l'on note $f \in C^2(\mathcal{D})$.

Dans ce cas, on dispose du théorème de Schwarz (admis) suivant.

Théorème 6. Si les fonctions $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$ et $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$ sont continues en (x_0, y_0) , alors

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0).$$

Exemple 19. Reprenons la fonction f définie dans l'Exemple 18. Pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, on a vu que $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 6x^2 + y$. Cette fonction est polynômiale en (x, y) donc elle possède des dérivées partielles par rapport à x et par rapport à y en tout point (x, y) de \mathbb{R}^2 :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = 12x \text{ et } \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = 1.$$

La fonction $(x, y) \mapsto \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$ est constante sur \mathbb{R}^2 , donc elle est continue sur \mathbb{R}^2 .

Par ailleurs, comme $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 2y + x$, on a $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 2$ et $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = 1$. On retrouve donc sur cet exemple que $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$, ce qui était annoncé par le Théorème 6.

Exercice 25. Calculer toutes les dérivées partielles d'ordre 2 de la fonction g définie à l'Exercice 24.

2.3.3 Dérivation composée

Soit f une fonction de deux variables de classe C^1 sur $\mathcal{D} \subset \mathbb{R}^2$. On considère ensuite deux fonctions $t \mapsto x(t)$ et $t \mapsto y(t)$ définies sur un intervalle I de \mathbb{R} , telles que

$$\forall t \in I, (x(t), y(t)) \in \mathcal{D}.$$

Ceci permet de définir la fonction composée $F(t) = f(x(t), y(t))$ pour tout $t \in I$.

Théorème 7. La fonction F est dérivable sur I et pour tout $t \in I$, sa dérivée s'écrit :

$$F'(t) = \frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)) \times x'(t) + \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) \times y'(t).$$

Ce résultat nous servira notamment à démontrer les Théorèmes 8 et qui suivent.

Remarque 12. L'expression de $F'(t)$ donnée au Théorème 7 se réécrit de façon équivalente sous la forme suivante :

$$F'(t) = \nabla f(x(t), y(t)) (x'(t), y'(t))^T,$$

où la transposée de $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ est définie par $(a, b)^T = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$. Autrement dit,

$$F'(t) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)), \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) \right) \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}.$$

Exercice 26. En utilisant les résultats obtenus à l'Exercice 24, calculer la dérivée de la fonction $h(t) = \ln(1 + \sin^2 t + t^4)$ en tout réel t en lequel elle est définie.

2.3.4 Formule des accroissements finis

Théorème 8. Soit f une fonction de deux variables réelles, continue sur $[a, a + h] \times [b, b + k]$ (où $h > 0$ et $k > 0$) et de classe C^1 sur $]a, a + h[\times]b, b + k[$. Alors, il existe (au moins) un réel $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$\begin{aligned} f(a + h, b + k) - f(a, b) &= \nabla f(a + \theta h, b + \theta k) \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix} \\ &= h \frac{\partial f}{\partial x}(a + \theta h, b + \theta k) + k \frac{\partial f}{\partial y}(a + \theta h, b + \theta k). \end{aligned}$$

Démonstration. Pour tout $t \in [0, 1]$, posons $F(t) = f(a + th, b + tk)$. La fonction F est continue sur $[0, 1]$ et, le Théorème 7 garantit (il suffit de poser $x(t) = a + th$ et $y(t) = b + tk$) qu'elle est dérivable sur $]0, 1[$ et que pour chaque $t \in]0, 1[$,

$$F'(t) = \frac{\partial f}{\partial x}(a + th, b + tk)h + \frac{\partial f}{\partial y}(a + th, b + tk)k.$$

Comme F est une fonction d'une seule variable, le Théorème 4 s'applique : il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$\underbrace{F(1)}_{f(a+h, b+k)} - \underbrace{F(0)}_{f(a, b)} = (1 - 0)F'(\theta),$$

ce qui achève la démonstration. □

Conséquences. On peut déduire du Théorème 8 les deux conséquences simples (mais importantes) suivantes :

i) Si $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0$ pour tout $(x, y) \in]a, a + h[\times]b, b + k[$, alors la fonction f ne dépend que de la variable y : il existe une fonction $\varphi :]b, b + k[\rightarrow \mathbb{R}$, telle que

$$\forall (x, y) \in]a, a + h[\times]b, b + k[, f(x, y) = \varphi(y).$$

ii) Si $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$ pour tout $(x, y) \in]a, a + h[\times]b, b + k[$, alors la fonction f est constante sur le pavé $]a, a + h[\times]b, b + k[$:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0 \implies \exists C \in \mathbb{R}, \forall (x, y) \in]a, a + h[\times]b, b + k[, f(x, y) = C.$$

Remarque 13. La conséquence ii) se réécrit de façon équivalente sous la forme suivante :

$$\nabla f(x, y) = (0, 0) \implies \exists C \in \mathbb{R}, \forall (x, y) \in]a, a + h[\times]b, b + k[, f(x, y) = C.$$

2.3.5 Formule de Taylor à l'ordre 2

Commençons par rappeler l'énoncé du Théorème 5 : si

$$f \in C^0([a, a + h]) \cap C^2(]a, a + h[), \quad a \in \mathbb{R}, \quad h > 0,$$

alors pour chaque $t \in]0, h[$, il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$f(a + t) = f(a) + f'(a)t + \frac{1}{2}f''(a + \theta t)t^2.$$

Cette formule se généralise au cas des fonctions de deux variables réelles.

Théorème 9. Soient a et b deux réels, soient $h > 0$ et $k > 0$, et soit soit f une fonction de deux variables réelles, continue sur $[a, a + h] \times [b, b + k]$ et de classe C^2 sur $]a, a + h[\times]b, b + k[$.

Alors, il existe (au moins) un réel $\theta \in]0, 1[$ tel que :

$$\begin{aligned} f(a + h, b + k) &= f(a, b) + h \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + k \frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \\ &+ \frac{1}{2} \left[h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a + \theta h, b + \theta k) + 2hk \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a + \theta h, b + \theta k) + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a + \theta h, b + \theta k) \right]. \end{aligned}$$

Démonstration. Pour tout $t \in [0, 1]$, la fonction $F(t) = f(a + th, b + tk)$ définie sur $[0, 1]$, vérifie les hypothèses du Théorème 5. Il existe donc $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$F(1) = F(0) + F'(0) + \frac{1}{2}F''(\theta).$$

Or, le Théorème 7 nous dit que

$$\forall t \in]0, 1[, F'(t) = h \frac{\partial f}{\partial x}(a + th, b + tk) + k \frac{\partial f}{\partial y}(a + th, b + tk).$$

Comme $f \in C^2(]a, a + h[\times]b, b + k[)$, le Théorème 7 s'applique à nouveau à F' . On obtient ainsi, pour tout $t \in]0, 1[$,

$$F''(t) = h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a + th, b + tk) + hk \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(a + th, b + tk) + kh \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a + th, b + tk) + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a + th, b + tk).$$

Enfin, comme f est de classe C^2 sur $]a, a + h[\times]b, b + k[$, le Théorème 6 nous donne

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(a + th, b + tk) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a + th, b + tk),$$

ce qui termine la démonstration. □

Remarque 14. Si l'on convient de définir la matrice Hessienne de f au point $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ par

$$H_f(a, b) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a, b) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a, b) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(a, b) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a, b) \end{pmatrix},$$

alors la formule de Taylor à l'ordre 2 du Théorème 9 se réécrit sous la forme "condensée" suivante :

$$f(a + h, b + k) = f(a, b) + \nabla f(a, b)(h, k)^T + \frac{1}{2}(h, k)H_f(a + \theta h, b + \theta k)(h, k)^T.$$

2.3.6 Application à la recherche d'extrema locaux

Étant donnés $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$, $H > 0$ et $K > 0$, on considère une fonction numérique f définie sur $]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[$.

Définition 17. On dit que (x_0, y_0) est un maximum local (resp. minimum local) de f s'il existe $\Delta x \in]0, H[$ et $\Delta y \in]0, K[$ tels que

$$\forall (x, y) \in]x_0 - \Delta x, x_0 + \Delta x[\times]y_0 - \Delta y, y_0 + \Delta y[, f(x, y) \leq f(x_0, y_0) \quad (\text{resp. } f(x, y) \geq f(x_0, y_0)).$$

Les minima ou les maxima locaux de la fonction f sont des extrema locaux de f .

Condition nécessaire d'existence d'un extremum local. Il est évident que si (x_0, y_0) est un extremum local de f , alors

- i) x_0 est un extremum local de la fonction (d'une seule variable) $x \mapsto f(x, y_0)$
- ii) y_0 est un extremum local de la fonction (d'une seule variable) $y \mapsto f(x_0, y)$.

Cela justifie le résultat suivant.

Théorème 10. Si f possède des dérivées partielles au point (x_0, y_0) , alors :

$$(x_0, y_0) \text{ est un extremum local de } f \implies \nabla f(x_0, y_0) = (0, 0) \iff \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0.$$

Tout point $(x, y) \in]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[$ en lequel f possède des dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ qui sont simultanément nulles, s'appelle un point stationnaire (ou critique) de f .

Ainsi, le Théorème 10 dit simplement que les extrema locaux de f (supposée posséder des dérivées partielles en tout point de $]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[$) sont à chercher parmi les points stationnaires de f .

Remarque 15. Il n'y a pas de réciproque à ce résultat. Autrement dit, un point stationnaire de f n'est pas forcément un extremum local de f .

Pour le voir, considérons la fonction $f(x, y) = xy$ définie sur \mathbb{R}^2 . On a bien

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0,$$

puisque $\nabla f(x, y) = (y, x)$ en tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, et pourtant $(0, 0)$ n'est pas un extremum local de f puisque $f(0, 0) = 0$ alors que $f(x, y) < 0$ lorsque $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_-^*) \cup (\mathbb{R}_-^* \times \mathbb{R}_+^*)$ et $f(x, y) > 0$ lorsque $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_+^*) \cup (\mathbb{R}_-^* \times \mathbb{R}_-^*)$.

Etude locale au voisinage d'un point stationnaire. Supposons que f satisfait les hypothèses du Théorème 9, c'est-à-dire que $f \in C^0([x_0 - H, x_0 + H] \times [y_0 - K, y_0 + K]) \cap C^2(]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[)$ et que (x_0, y_0) est un point stationnaire de f .

Comment savoir si (x_0, y_0) est un extremum local de f ?

Pour tout $(x, y) \in]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[$, la fonction $f \in C^0([x_0, x] \times [y_0, y]) \cap C^2(]x_0, x[\times]y_0, y[)$ donc le Théorème 9 s'applique : il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + \underbrace{h \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)}_0 + \underbrace{k \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)}_0 + \frac{1}{2} \left[h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) + 2hk \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) \right],$$

où l'on a posé $h = x - x_0$ et $k = y - y_0$.

Autrement dit, on a

$$f(x, y) - f(x_0, y_0) = \frac{1}{2} \left(\underbrace{h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) + 2hk \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)}_{P(h, k)} \right) + (h^2 + k^2)\varepsilon(h, k),$$

avec bien sûr

$$2\varepsilon(h, k) = \frac{h^2}{h^2 + k^2} \left[\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \right] + \frac{2hk}{h^2 + k^2} \left[\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) - \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \right] + \frac{k^2}{h^2 + k^2} \left[\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) - \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \right].$$

Comme f est de classe C^2 sur $]x_0 - H, x_0 + H[\times]y_0 - K, y_0 + K[$, les fonctions $(x, y) \mapsto \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y)$, $(x, y) \mapsto \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$ et $(x, y) \mapsto \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y)$ sont continues au point (x_0, y_0) , donc :

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \varepsilon(h, k) = 0.$$

Ceci montre que le signe de $(x, y) \mapsto f(x, y) - f(x_0, y_0)$ lorsque (x, y) est proche de (x_0, y_0) (c'est-à-dire lorsque h et k sont proches de 0) est déterminé par celui de $P(h, k)$.

Etude du signe de $(h, k) \mapsto P(h, k)$. Pour tout $k \neq 0$, posons $u = \frac{h}{k}$, de sorte que l'on a

$$P(h, k) = k^2 \underbrace{\left[u^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) + 2u \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \right]}_{T(u)}.$$

Le signe de $P(h, k)$ est donc celui de $T(u)$. Or, le discriminant réduit de ce trinôme s'écrit

$$\Delta' = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \right)^2 - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \times \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0),$$

et il est bien connu que :

- a) si $\Delta' < 0$: $u \mapsto T(u)$ garde un signe constant ;
 - i) si $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) > 0$: T est positif, donc (x_0, y_0) est un minimum local de f ;
 - ii) si $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) < 0$: T est négatif, donc (x_0, y_0) est un maximum local de f ;
- b) si $\Delta' > 0$: $u \mapsto T(u)$ change de signe, donc (x_0, y_0) n'est pas un extremum local de f ;
- c) si $\Delta' = 0$: on ne peut pas prévoir si T change de signe ou s'il garde un signe constant, ce qui empêche de conclure directement. Pour cela, il faudrait écrire le développement de Taylor de la fonction f en (x_0, y_0) jusqu'à l'ordre 3 au minimum.

En remarquant que le discriminant réduit Δ' utilisé ci-dessus est l'opposé du déterminant de la matrice Hessienne $H_f(x_0, y_0)$ de f en (x_0, y_0) , on peut réécrire le résultat précédent comme suit.

Conclusion. Soit (x_0, y_0) un point critique de f .

- a) Si $\det H_f(x_0, y_0) > 0$ alors f admet un extremum local en (x_0, y_0) , qui est
 - i) un minimum local lorsque $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) > 0$,
 - ii) un maximum local lorsque $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) < 0$.
- b) Si $\det H_f(x_0, y_0) < 0$ alors f n'admet d'extremum local en (x_0, y_0) .
- c) Si $\det H_f(x_0, y_0) = 0$ alors on ne peut pas conclure directement.

Exemple 20. La fonction $f(x, y) = e^{-(x^2+y^2)}$ est définie pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et

$$\nabla f(x, y) = (-2xe^{-(x^2+y^2)}, -2ye^{-(x^2+y^2)}) = -2e^{-(x^2+y^2)}(x, y).$$

Par suite, f admet un unique point critique, qui est $(x, y) = (0, 0)$.

Ensuite, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, on vérifie par un calcul direct que

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = 2(2x^2 - 1)e^{-(x^2+y^2)}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 2(2y^2 - 1)e^{-(x^2+y^2)}e^{-(x^2+y^2)},$$

et

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = 4xye^{-(x^2+y^2)},$$

donc la matrice Hessienne de f en $(0, 0)$ est

$$H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Son déterminant est $\det H_f(0, 0) = (-2)^2 - 0^2 = 4 > 0$ donc f admet un extremum local en $(0, 0)$.

De plus, comme $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0, 0) = -2 < 0$ alors c'est un maximum local.

Exercice 27. Déterminer, quand ils existent, les extrema locaux des fonctions suivantes :

a) $f(x, y) = x^2 + y^2 + xy - 3x - 6y$

b) $g(x, y) = x^2 + 2y^2 - 2xy - 2y + 1$

c) $h(x, y) = x^3 + y^3$

d) $k(x, y) = (x - y)^2 + (x + y)^3$

e) $\ell(x, y) = x^4 - 2x^2 + 2y^2$.